

Existenciální datové typy a polymorfismus vyšších řádů

```
data Vypocet a b = V (a->b)
data Vypocty a b = Vs (a->c) (c->b) Tohle nejde, c není definované
data Vypocty a b = forall c. Vs (a->c) (c->b)
```

```
class Player a where play::a->IO ()
instance Player Human where ...
instance Player AI where ...
data PLAYER = forall a. (Player a)=>PLAYER a
```

```
zpracuj::(a->d)->[b]->[c]->[d]
zpracuj f bs cs = map f bs ++ map f cs
zpracuj (const 5) "ahoj" [1,2,3] by klidně mohlo fungovat, ale neotypuje se
zpracuj::(forall a. a->d)->[b]->[c]->[d]
```

Dynamické typování v Haskellu, modul Data.Typeable

```
class Typeable a where typeOf::a->TypeRep
data TypeRep = ... deriving (Eq, Show, Typeable)
```

```
cast :: (Typeable a, Typeable b) => a -> Maybe b
gcast :: (Typeable a, Typeable b) => c a -> Maybe (c b)
```

Standardní monolitická pole s konstantním přístupem a lineárními updaty

```
array     ::(Ix a)=>(a,a)->[(a,b)]->Array a b      array (1,10) [(i,i)|i<-[1..10]]
listArray ::(Ix a)=>(a,a)->[b]->Array a b          listArray (1,10) [1..10]
accumArray::(Ix i)=>(e->e'->e)->e->(i,i)->[(i, e')]->Array i e
(!)       ::(Ix a)=>Array a b->a->b              a!1
bounds   ::(Ix a)=>Array a b -> (a,a)    indices::(Ix a)=>Array a b->[a]
elems     ::(Ix a)=>Array a b -> [b]      assocs ::(Ix a)=>Array a b->[(a,b)]
(//)      ::(Ix a)=>Array a b->[(a,b)]->Array a b a//[(1,2), (3,4)], dělá celou kopii
Pole jsou líná v hodnotách – nevyhodnocují, dokud nemusí.
Vícerozměrná pole pomocí array ((1,1),(100,100)) [((i,j),i+j)|i<-[1..100], j<-[1..100]]
```

Rozdílová pole, module Data.Array.Diff

DiffArray se chová jako *Array*, ale umí dělat úpravy v O(1) a přistupovat k poslední verzi v O(1). Prakticky jsou ale vždy pomalejší než stromy

Vyvažované stromy, moduly Data.Map, Data.IntMap, Data.Set, Data.IntSet

Varianty *Int*... mají stejné operace, ale klíče jsou vždy *Inty*. Jsou stejné, jenom rychlejší.

Set	Map
null ::Set a->Bool	null ::Map k a->Bool
size ::Set a->Int	size ::Map k a->Int
member ::Ord a=>a->Set a->Bool	member ::Ord k=>k->Map k a->Bool
isSubsetOf::Ord a=>Set a->Set a->Bool	(!) ::Ord k=>Map k a->k->a
empty ::Set a	empty ::Map k a
singleton ::a -> Set a	singleton::k->a->Map k a
insert ::Ord a=>a->Set a->Set a	insert ::Ord k=>k->a->Map k a->Map k a
delete ::Ord a=>a->Set a->Set a	delete ::Ord k=>k->Map k a->Map k a

Pole s konstantním update, odkazy

Existuje monáda *Control.Monad.ST* s typem **data ST** s a. Také existuje funkce

runST :: (forall s. ST s a) -> a, která provede výpočet. Všimněte si toho **forall**...

A v modulu *Data.Array.ST* jsou pole uvnitř *ST* monády:

```
runSTArray::Ix i=>(forall s. ST s (STArray s i e)) -> Array i e
newArray ::....=>(i, i)->e->m (a i e) newListArray::....=> (i, i)->[e]->m (a i e)
readArray::....=>a i e->i->m e           writeArray ::....=> a i e ->i->e-> m ()
getBounds::....=>a i e->m (i, i); getElems::....->m [e]; getAssoccs::....->m [(i,e)]
```

count::[Int]->Array Int Int Řekněme, že čísla jsou 0..9

```
count n = runSTArray $ do a<-newArray (0,9) 0
                           mapM_ (\i->readArray a i >>= writeArray a i . (+1)) n
                           return a
```

V modulu *Data.STRef* jsou reference uvnitř *ST* monády:

```
newSTRef :: a -> ST s (STRef s a)           readSTRef :: STRef s a -> ST s a
writeSTRef :: STRef s a -> a -> ST s ()     modifySTRef :: STRef s a ->(a ->a) -> ST s ()

swap :: STRef s a -> STRef s a -> ST s ()
swap a b = do x <- readSTRef a; y <- readSTRef b; writeSTRef a y; writeSTRef b x
```

Protože ve skutečnosti je *IO* monáda jenom *ST RealWorld*, existují odkazy a pole i v monádě *IO*.

Odkazy jsou v modulu *Data.IORef* (nahradte ve funkčích *ST* za *IO*), pole jsou v *Data.Array.IO*.

S polemi se zachází úplně stejně, jenom nejdou "vyndat" z monády. Ale *freeze* udělá kopii v lineárním čase. Obě pole mají společnou třídu *MArray* z *Data.Array.MArray*, proto mají společné operace.

DFS na sto a jeden způsob

Klasické pole -- DFS trvá $O(n^2)$; rozdílové pole -- DFS trvá $O(n)$

```
dnum :: Array#(Int, [Int]) -> Int -> Array#(Int, Int)
dnum g s = d[s] (array (bounds g) [(i, -1)|i<-indices g]) 0 where
    d[] m_ = m
    d(s:ss) m n = if m!s==(-1) then d(g!s++ss) (m//[(s,n)]) (n+1) else d(ss)m n
Vyházený strom, DFS trvá  $O(m+n \log n)$ 
dnum_imap :: Array#(Int, [Int]) -> Int -> IntMap#(Int, Int)
dnum_imap g s = d[s] IntMap.empty 0 where
    d[] m_ = m
    d(s:ss) m n = if IntMap.notMember s m
                    then d((g!s)++ss) (IntMap.insert s n m) (n+1) else d(ss)m n
```

Neboxované pole v *ST* monádě, $O(m)$

```
dnum_stu :: Array#(Int, [Int]) -> Int -> UArray#(Int, Int)
dnum_stu g s = runSTUArray $ newArray (bounds g) (-1) >>= d[s] 0 where
    d[] m_ = return m
    d(s:ss) n m = do sn <- readArray m s
                      if sn==(-1) then writeArray m s n >> d(g!s++ss) (n+1) m
                        else d(ss)n m
```

Pole líné i v indexech, package LazyArray z Hackage

```
lArray      :: (Ix#(I)) -> ((I, I) -> [I, E]) -> Array#(I, [E])
lArrayMap   :: (Ix#(I)) -> ([E] -> E') -> ((I, I) -> [I, E]) -> Array#(I, E')
lArrayFirst :: (Ix#(I)) -> E -> ((I, I) -> [I, E]) -> Array#(I, E)
```

dnum_la :: Array#(Int, [Int]) -> Int -> Array#(Int, Int)

```
dnum_la g s = marks where
    list = d[s] 0
    marks = lArrayFirst (-1) (bounds g) list
    d[] m_ = []
    d(s:ss) n = (s, n) : if n == marks!s then d(g!s++ss) (n+1) else d(ss)n
```


